

TRANSFORMAÇÕES, SIMETRIAS E LEIS DE CONSERVAÇÃO

(1)

CAP 9. AFR DE TOLEDO PIZA - "MECÂNICA QUÂNTICA"

* GRUPOS DE TRANSFORMAÇÕES

TRANSFORMAÇÕES ESPAÇO-TEMPORAIS

$$\left(\vec{q}, t \right) \longrightarrow \left(\vec{q}', t' \right) \equiv A \left(\vec{q}, t \right)$$

$$A(\vec{q}, t) \equiv (\vec{q}', t')$$

↓
TRANSFORMAÇÃO

PROPRIEDADES:

① PRODUTO - 2 TRANSFORMAÇÕES É UMA NOVA TRANSFORMAÇÃO

$$B(A(\vec{q}, t)) = (\vec{q}'', t'') = D(\vec{q}, t) \equiv (BA)(\vec{q}, t)$$

② IDENTIDADE - $\mathbb{1}(\vec{q}, t) \equiv (\vec{q}, t)$

③ INVERSA - $A^{-1}A = AA^{-1} = \mathbb{1}$

DEFINIÇÃO:

- AS FAMÍLIAS DE TRANSFORMAÇÕES COM ESSAS 3 PROPRIEDADES SÃO CHAMADAS DE GRUPOS DE TRANSFORMAÇÕES

SUBGRUPOS → GRUPOS DE TRANSFORMAÇÕES CONTIDAS NUM GRUPO MAIOR

EX: IDENTIDADE → É UM GRUPO E ESTÁ

CONTIDA EM TODOS OS OUTROS GRUPOS

- GRUPOS CONTÍNUOS E GERADORES

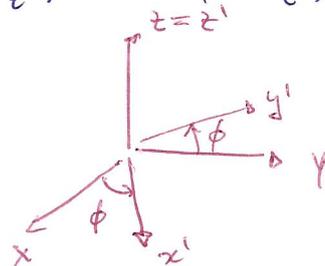
GRUPO DAS ROTAÇÕES EM TORNO DO EIXO Z ($z' = z, t' = t$)

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi & \sin \phi & 0 \\ -\sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \equiv A_\phi \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

- PRODUTO: $A_{\phi_1} A_{\phi_2} = A_{\phi_1 + \phi_2}$

- INVERSA: $A_\phi^{-1} = A_{-\phi}$

- IDENTIDADE: $A_0 = \mathbb{1}$



COMUTATIVIDADE: EM GERAL $AB \neq BA$, NO CASO DAS ROTAÇÕES EM TORNO

DO EIXO Z, TEMOS QUE $A_{\phi_1} A_{\phi_2} = A_{\phi_2} A_{\phi_1}$ (2)

(FÁCIL DE MOSTRAR: $A_{\phi_1} A_{\phi_2} = A_{\phi_1 + \phi_2} = A_{\phi_2 + \phi_1} = A_{\phi_2} A_{\phi_1}$)

QDO HÁ COMUTATIVIDADE, DIZ-SE QUE O GRUPO É
COMUTATIVO OU ABELIANO

- TRANSFORMAÇÕES INFINITESIMAS (SOMENTE V GRUPOS CONTÍNUOS)

$$A_{d\phi} = \begin{pmatrix} 1 + d\phi^2 & d\phi & 0 \\ -d\phi & 1 + d\phi^2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \mathbb{1} + d\phi \mathbb{J}_3 + O(d\phi)^2$$
$$\mathbb{J}_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

PELA PROPRIEDADE DO PRODUTO $\rightarrow A_{\phi} = \left(A_{\frac{\phi}{m}} \right)^m$

$$= \left(1 + \frac{\phi}{m} \mathbb{J}_3 + O\left(\frac{\phi}{m}\right)^2 \right)^m$$

USANDO QUE $\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{x}{n} \right)^n = e^x$

\Rightarrow $A_{\phi} = e^{\phi \mathbb{J}_3}$ \rightarrow EXPANDINDO ESSA EXPRESSÃO
OBTÉMOS QUE $A_{\phi} = \begin{pmatrix} \cos \phi & \sin \phi & 0 \\ -\sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

QDO ISSO ACONTECE DIZ-SE QUE

\mathbb{J}_3 É GERADOR DO GRUPO DE ROTAÇÕES EM TORNO DO EIXO Z

- REPRESENTAÇÕES

ATÉ AQUI, AS TRANSFORMAÇÕES FORAM NAS COORDENADAS ESPAÇO-TEMPORAIS

- QUAIS SÃO AS MODIFICAÇÕES QUE OCORREM NOS OBSERVÁVEIS DO SISTEMA?

\Rightarrow OLHAR A FUNÇÃO DE ONDA $\psi(\vec{r}, t)$

AQUI, \vec{r} REPRESENTA
ESPAÇO E TEMPO
E OUTRA COORD.
QUALQUER (COMO
SPIN) QUE
DEFINE
~~REPRESENTA~~
O ESTADO
FÍSICO

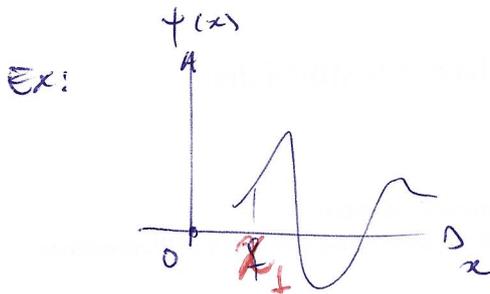
DADA A TRANSFORMAÇÃO $A \vec{q} = \vec{q}'$

(3)

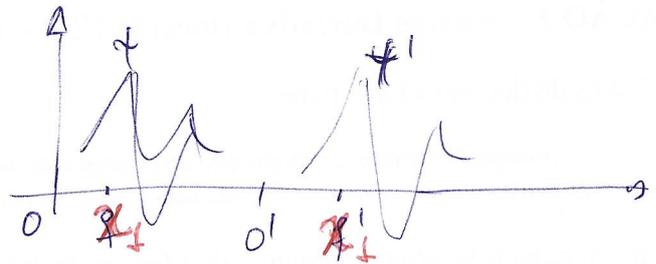
⇒ EXISTE UMA TRANSFORMAÇÃO CORRESPONDENTE NO ESPAÇO DE FUNÇÕES DE ONDA

$$O_A \psi = \psi', \quad \text{TAL QUE}$$

$$\psi'(\vec{q}') = \psi(\vec{q})$$



→



EM GERAL

$$\psi(\vec{q}) \neq \psi'(\vec{q})$$

$O_A \equiv$ OPERADOR QUE AGE NO ESPAÇO DE FUNÇÕES DE ONDA

$$(O_A \psi)(\underbrace{A\vec{q}}_x) = \psi'(\vec{q}') = \psi(\underbrace{\vec{q}}_{A^{-1}x}) \Rightarrow \boxed{O_A \psi(\vec{q}) = \psi(A^{-1}\vec{q})}$$

- PRODUTO $(O_{BA} \psi)(\vec{q}) = \psi((BA)^{-1}\vec{q}) = \psi(A^{-1}B^{-1}\vec{q}) = O_A \psi(B^{-1}\vec{q}) = O_B O_A \psi(\vec{q})$

$$\Rightarrow \boxed{O_{BA} = O_B O_A}$$

→ AS PROPRIEDADES DE IDENTIDADE E INVERSA SEGUEM TRIVIALMENTE

⇒ ESSES OPERADORES FORMAM UM GRUPO

É DITO QUE ESSES OPERADORES FORMAM UMA

REPRESENTAÇÃO DO GRUPO DE

TRANSFORMAÇÕES ESPAÇO-TEMPORAIS EM CONSIDERAÇÃO

*OBS: A REPRESENTAÇÃO DO GRUPO NÃO É ÚNICA (4)

~~OU~~ OU SEJA, EXISTE MAIS DE UMA REPRESENTAÇÃO
 P/ UM DADO GRUPO DE TRANSFORMAÇÕES ESPACIO-TEMPORAIS

~~$(\bar{O}_A \psi)(Aq) = \psi(q) = (O_A \psi)(Aq)$~~

$U \bar{O}_A \psi(Aq) = U \psi(q)$ ONDE U É UM OPERADOR UNITÁRIO

EX: TRANSFORMAÇÕES UNITÁRIAS

$\bar{O}_A = U^\dagger O_A U$, $U \equiv$ OPERADOR UNITÁRIO

$\Rightarrow (\bar{O}_A \psi)(Aq) = (U^\dagger O_A U \psi)(q) = (U^\dagger O_A \phi)(q) = U^\dagger \phi(q)$
 $\psi(q) = U^\dagger U \psi(q) = \psi(q)$

$O_A \psi(q) \equiv \psi(q)$
 COMO FICA $\bar{O}_A \psi(q)$?

AS PROPRIEDADES DE PRODUTO, IDENTIDADE E INVERSA DA NOVA REPRESENTAÇÃO SEGUEM ANALOGAMENTE

$\bar{O}_A \bar{O}_B = U^\dagger O_A U U^\dagger O_B U = U^\dagger O_{AB} U = \bar{O}_{AB}$

- COMO MUDAM OS OPERADORES DO ESPAÇO DE HILBERT?

$O_A g \psi(q) = O_A g O_A^{-1} O_A \psi(q) = O_A g O_A^{-1} \psi'(q) = g' \psi'(q)$

\downarrow
 OPERADOR DO ESPAÇO DE HILBERT

$\Rightarrow g \rightarrow g' = O_A g O_A^{-1}$

SE g É O HAMILTONIANO $\Rightarrow H' = O_A H O_A^{-1}$

OUTRA FORMA DE VER: QUEREMOS QUE $\int dq \psi^*(q) g \psi(q) = \langle g \rangle_q$
 $= \int dq' \psi'^*(q') g' \psi'(q') = \langle g' \rangle_{q'}$

$\Rightarrow \langle g' \rangle = \int dq' O_A^{-1} \psi^*(q) g' O_A \psi(q)$

$\Rightarrow O_A^{-1} g' O_A = g \Rightarrow g' = O_A g O_A^{-1}$

DEF: UM SISTEMA FÍSICO É DITO INVARIANTE POR UM DADO GRUPO DE TRANSFORMAÇÕES QDO $H' = H \quad \forall O_A$ DO GRUPO

(5)

ISSO IMPLICA QUE A DINÂMICA DE ψ e ψ' SÃ IGUAIS (EXCETO P/ TRANSF. POR OPERADORES ANTI-LINEARES - VER INVERSÃ TEMPORAL)

$$H'\psi' = (O_A H O_A^{-1})(O_A \psi) = O_A H \psi = O_A i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = i\hbar \frac{\partial O_A \psi}{\partial t}$$

$$\boxed{H'\psi' = i\hbar \frac{\partial \psi'}{\partial t}} \rightarrow \text{DE FORMA GERAL}$$

↓
AÍTA NA FUNÇÃO

PRECISAMOS QUE $O_A i = i O_A$

COMO $H = H' \Rightarrow \boxed{H\psi' = i\hbar \frac{\partial \psi'}{\partial t}} \Rightarrow \psi$ e ψ' TEM A MESMA DINÂMICA

ALÉM DISSO, NOTE QUE

$$H' = H = O_A H O_A^{-1} \Rightarrow H O_A = O_A H =$$

OU SEJA $\boxed{[O_A, H] = 0}$

LOGO, HÃ CONSTANTES DE MOVIMENTO ASSOCIADAS AOS AUTO-VALORES DE O_A

EX: GRUPO DISCRETO DE INVERSÃ ESPACIAL $\{I, P\}$: $I\vec{x} = \vec{x}$
 $P\vec{x} = -\vec{x} = P^{-1}\vec{x}$
 REPRESENTAÇÃO: $\{I, P\}$

$$P\psi(\vec{x}) = \psi'(\vec{x}) = \psi(P^{-1}\vec{x}) = \psi(-\vec{x})$$

CASO $[H, P] = 0 \Rightarrow P H \psi_E = H P \psi_E$
 $P E \psi_E = \boxed{H \psi'_E = E \psi'_E} \Rightarrow \psi$ e ψ' SÃ AUTO-FUNÇÕES DE H COM MESMO AUTOVALOR

COMO $P^2 = I \Rightarrow$ AUTOVALORES ± 1

$$\psi'_E = P \psi_E = \pm \psi_E$$

$$\frac{\psi_E \pm P \psi_E}{\sqrt{2}} = \frac{\psi_E \pm \psi'_E}{\sqrt{2}} \text{ SÃ AUTO-FUNÇÕES DE } H \in P \text{ AO MESMO TEMPO}$$

- TRANSLAÇÕES ESPACIAIS E MOMENTO

(6)

$$\vec{r}' = T_{\vec{d}} \vec{r} = \vec{r} - \vec{d}$$

NOTE QUE

$$T_{\vec{d}_1} T_{\vec{d}_2} = T_{\vec{d}_1} T_{\vec{d}_2} = T_{\vec{d}_2} T_{\vec{d}_1}$$

$$T_{\vec{d}}^{-1} = T_{-\vec{d}}$$

DESLOCAR A ORIGEM DO SISTEMA DE COORDENADAS DE \vec{d}

O OPERADOR TRANSLAÇÃO

É TAL QUE

$$\begin{aligned} \psi'(\vec{r}_1, \vec{r}_2, \dots, \vec{r}_N) &= O_{\vec{d}} \psi(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N) = \psi(\vec{r}_1 - \vec{d}, \dots, \vec{r}_N - \vec{d}) \\ &= \psi(T_{-\vec{d}} \vec{r}_1, \dots, T_{-\vec{d}} \vec{r}_N) = \psi(\vec{r}_1 + \vec{d}, \dots, \vec{r}_N + \vec{d}) \end{aligned}$$

• GERADOR DO GRUPO:

TRANSLAÇÃO INFINITESIMAL $T_{\vec{\epsilon}}$:

$$\begin{aligned} \psi'(\vec{r}_j) &= \psi(\vec{r}_j + \vec{\epsilon}) = \psi(\vec{r}_j) + \vec{\epsilon} \cdot \nabla_j \psi(\vec{r}_j) + O(\epsilon^2) \\ &= \left(1 + \frac{i}{\hbar} \vec{\epsilon} \cdot \vec{P}\right) \psi(\vec{r}_j) + O(\epsilon^2), \quad \vec{P} = \sum_j \hbar \nabla_j \text{ (MOMENTO TOTAL)} \end{aligned}$$

Logo $O_{\vec{d}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{i}{\hbar} \frac{\vec{d} \cdot \vec{P}}{n}\right)^n = e^{\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}}$ = OPERADOR TRANSLAÇÃO DE \vec{d}

$$\Rightarrow \psi'(\vec{r}_j) = \psi(\vec{r}_j + \vec{d}) = O_{\vec{d}} \psi(\vec{r}_j) = e^{\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} \psi(\vec{r}_j)$$

EM TERMOS DE BRAS E KETS

$$\vec{r}|\vec{q}\rangle = \vec{q}|\vec{q}\rangle, \quad \langle \vec{q}' | \vec{q} \rangle = \delta^{(3)}(\vec{q}' - \vec{q})$$

$$\vec{r} e^{\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} |\vec{q}\rangle = e^{+\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} e^{-\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} \vec{r} e^{\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} |\vec{q}\rangle$$

BAKER-CAMPBELL-HAUSDORFF $\rightarrow \vec{r} - \vec{d}$
 $e^A B e^{-A} = B + [A, B] + \frac{1}{2!} [A, [A, B]] + \dots$
 $= e^{\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} (\vec{q} - \vec{d}) |\vec{q}\rangle = (\vec{q} - \vec{d}) e^{\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} |\vec{q}\rangle$

$$\Rightarrow \boxed{e^{\frac{i}{\hbar} \vec{d} \cdot \vec{P}} |\vec{q}\rangle = |\vec{q} - \vec{d}\rangle} \rightarrow \text{ALÉM DE UMA FASE IRRELEVANTE}$$

Logo

$$\begin{aligned} \psi'(\vec{r}) &= \langle \vec{r} | \psi' \rangle \\ &= \langle \vec{r} | e^{i\vec{p}\cdot\vec{d}} | \psi \rangle = \langle \vec{r} + \vec{d} | \psi \rangle \end{aligned}$$

(3)

$$\boxed{\psi'(\vec{r}) = \psi(\vec{r} + \vec{d})}$$

- O SISTEMA É INVARIANTE TRANSLACIONAL QDO $[H, e^{i\vec{d}\cdot\vec{p}}] = 0$
PARA QUALQUER \vec{d}

OU SEJA, $[H, \vec{p}] = 0$

→ MOMENTO TOTAL É CONSTANTE DO MOVIMENTO

⇒ CONJUNTO COMPLETO $\psi_{E, \vec{k}}(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N)$ TAL QUE $H\psi_{E, \vec{k}} = E\psi_{E, \vec{k}}$
 $\vec{p}\psi_{E, \vec{k}} = \hbar\vec{k}\psi_{E, \vec{k}}$

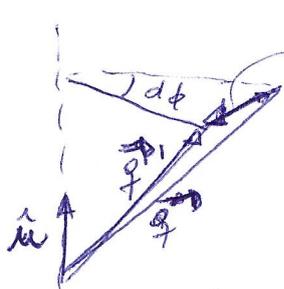
ALÉM DISSO,

$$\psi_{E, \vec{k}}(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N) = e^{i\vec{k}\cdot\vec{X}} \phi_{E, \vec{k}}(\vec{\delta}_1, \dots, \vec{\delta}_N)$$

→ $\vec{\delta}_j = \vec{r}_j - \vec{X} \equiv$ POSIÇÕES RELATIVAS AO CENTRO DE MASSA $\vec{X} = \frac{\sum_j m_j \vec{r}_j}{\sum_j m_j}$

NO CASO, $\vec{p}\phi_{E, \vec{k}} = 0$

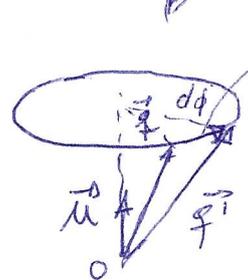
- ROTAÇÕES E MOMENTO ANGULAR (ORBITAL E DE SPIN)



$d\phi \hat{n} \times \vec{r} = -d\vec{\phi} \times \vec{r} \rightarrow$ EQUIVALENTE A TER GIRADO OS EIXOS DE COORDENADAS n^i DE $+d\phi$ NO SENTIDO HORÁRIO

$$\vec{r}' = \vec{r} + d\vec{\phi} \times \vec{r} + O(d\phi)^2$$

OU SEJA



$$r'_i = r_i + \sum_{j,k} \epsilon_{ijk} d\phi_j r_k + O(d\phi)^2$$

$$\text{OU} \begin{pmatrix} \varphi_x \\ \varphi_y \\ \varphi_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & d\phi_z & -d\phi_y \\ -d\phi_z & 1 & d\phi_x \\ d\phi_y & -d\phi_x & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_x \\ \varphi_y \\ \varphi_z \end{pmatrix} + o(d\phi)^2$$

DEFININDO $\Lambda_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$, $\Lambda_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ +1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, $\Lambda_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \vec{\varphi}' = R_{d\vec{\phi}} \vec{\varphi} = (1 + d\vec{\phi} \cdot \vec{\Lambda}) \vec{\varphi} + o(d\phi)^2$$

QUEM É O OPERADOR REPRESENTANTE?

$$\begin{aligned} (O_{R_{d\vec{\phi}}} \psi)(\vec{n}_1, \dots, \vec{n}_N) &= \psi(R_{d\vec{\phi}}^{-1} \vec{n}_1, \dots, R_{d\vec{\phi}}^{-1} \vec{n}_N) \\ &= \psi(\vec{n}_1 + d\vec{\phi} \times \vec{n}_1, \dots, \vec{n}_N + d\vec{\phi} \times \vec{n}_N) \\ &= \psi(\vec{n}_1, \dots, \vec{n}_N) + \sum_{i\alpha} \sum_{j\kappa} \epsilon_{ijk} d\phi_j n_{k\alpha} \frac{\partial \psi}{\partial n_{i\alpha}} + O(d\phi)^2 \\ &= \left(1 + \sum_j d\phi_j \sum_{\alpha} \sum_{ki} \epsilon_{jki} n_{k\alpha} \frac{\partial}{\partial n_{i\alpha}} \right) \psi + \dots \\ &= \left(1 + d\vec{\phi} \cdot \sum_{\alpha} \vec{n}_{\alpha} \times \nabla_{\vec{n}_{\alpha}} \right) \psi \quad (\vec{n}_{\alpha} \times \nabla_{\vec{n}_{\alpha}})_j \end{aligned}$$

$$\Rightarrow O_{R_{d\vec{\phi}}} = 1 + \frac{i}{\hbar} d\vec{\phi} \cdot \sum_{\alpha} \vec{n}_{\alpha} \times \vec{p}_{\alpha} = 1 + \frac{i}{\hbar} d\vec{\phi} \cdot \vec{L}$$

L momento angular total

$$\Rightarrow O_{R_{d\vec{\phi}}} = e^{\frac{i}{\hbar} \vec{\phi} \cdot \vec{L}} = e^{\frac{i}{\hbar} \phi L \hat{u}}$$

momento angular é o gerador das rotações

DO GRUPO DE

O GRUPO É NÃO COMUTATIVO (NÃO-ABELIANO)

8

$$[L_i, L_j] = i\hbar \sum_k \epsilon_{ijk} L_k$$

o ~~HAZ~~ SISTEMA INVARIANTE TRANSLACIONAL $\Rightarrow [H, \vec{R}] = 0$

$$\Rightarrow [H, \vec{L}] = 0 \quad \Rightarrow [H, L^2] = 0 \quad \Rightarrow \text{MOMENTO ANGULAR É CONSERVADO}$$

como $[L^2, L_{x,y,z}] = 0 \Rightarrow$ ESCOLHE-SE O ~~HAZ~~ PTO-ESTADOS

como $|E, L, M\rangle$:

$$H|ELM\rangle = E|ELM\rangle$$

$$L^2|ELM\rangle = L(L+1)\hbar^2|ELM\rangle$$

$$L_z|ELM\rangle = \hbar M|ELM\rangle$$

$\uparrow \quad \uparrow$
 NRS.
 QUANTICOS
 CORRESPONDENTES

DEGENERÊNCIAS

como $[H, L_{\pm}] = 0$

$$\Rightarrow H L_{\pm} |ELM\rangle = E L_{\pm} |ELM\rangle = E |EL, M \pm 1\rangle$$

$\Rightarrow E$ NÃO DEPENDE DE $M \Rightarrow (2L+1)$ DEGENERADO

* SIMETRIA AXIAL : $[H, L_z] = 0$ ENQUANTO $[H, L_{\pm}] \neq 0 \Rightarrow E$ DEPENDE DE

SPIN

L_m PORQUE
 $[H, L_{\pm}] \neq 0$

MOMENTO ANGULAR TOTAL $\equiv \vec{J} = \vec{L} + \vec{S}$

$$= \vec{L} \otimes \mathbb{1}_S + \mathbb{1}_L \otimes \vec{S}$$

$$\Rightarrow [\vec{L}, \vec{S}] = 0$$

GENERALIZAÇÃO : $|\psi'\rangle = O_{R\hat{\phi}} |\psi\rangle = e^{\frac{i}{\hbar} \vec{\phi} \cdot \vec{J}} |\psi\rangle$

$$\langle \vec{n}'_i - \vec{n}'_N, s_i - s_N | \psi \rangle = \psi(\vec{n}'_i - \vec{n}'_N, s_i - s_N)$$

P/ QUE A GENERALIZAÇÃO SEJA OK, ~~DEVE SER~~

~~DEVE~~ \vec{J} DEVE TER PROPRIEDADES DE MOMENTO ANGULAR

$\Rightarrow \vec{J}$ DEVE SATISFAZER RELAÇÕES DO TIPO

$$[S_i, S_j] = i\hbar \sum_k \epsilon_{ijk} S_k$$

O QUE IMPLICA EM $[J_i, J_j] = i\hbar \sum_k \epsilon_{ijk} J_k$

⇒ INVARIÂNCIA ROTACIONAL → $[H, \vec{S}] = 0$

(10)

EX: PARTÍCULA DE SPIN $1/2$; $\langle \vec{n}, s | \psi \rangle = \begin{pmatrix} \psi_+(\vec{n}) \\ \psi_-(\vec{n}) \end{pmatrix}$

$$O_{R\vec{\phi}} = e^{\frac{i\phi}{\hbar}(\vec{L} + \vec{S})} = e^{\frac{i\phi}{\hbar}\vec{\phi} \cdot \vec{L}} e^{\frac{i\phi}{\hbar}\vec{\phi} \cdot \vec{S}}, \quad P | \text{SPIN } 1/2, \quad \vec{S} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma}$$

↓
PAULI MATRICES

$$= e^{\frac{i\phi}{\hbar}\vec{\phi} \cdot \vec{L}} e^{\frac{i}{2}\phi \cdot \vec{\sigma}}$$

SENDO $\vec{\phi} = \phi \hat{u} \Rightarrow e^{\frac{i\phi}{2} \cdot \vec{\sigma}} = \mathbb{1} \cos \frac{\phi}{2} + i \hat{u} \cdot \vec{\sigma} \sin \frac{\phi}{2}$

$$\Rightarrow O_{R\vec{\phi}} = e^{\frac{i\phi}{\hbar} \hat{u} \cdot \vec{L}} \begin{pmatrix} \cos \frac{\phi}{2} + i M_z \sin \frac{\phi}{2} & i(M_x - i M_y) \sin \frac{\phi}{2} \\ i(M_x + i M_y) \sin \frac{\phi}{2} & \cos \frac{\phi}{2} - i M_z \sin \frac{\phi}{2} \end{pmatrix}$$

↓
AGE EM \vec{R}

AGE NO SPINOR = IM

$$\Rightarrow \psi'(\vec{n}, s) = \text{IM} \begin{pmatrix} e^{\frac{i\phi}{\hbar} \phi L_u} \psi_+(\vec{n}) \\ e^{\frac{i\phi}{\hbar} \phi L_u} \psi_-(\vec{n}) \end{pmatrix}$$

PARA $\phi = 2\pi \Rightarrow \text{IM} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ (INDEPENDENTE DO EIXO)

COMO OS AUTOVALORES DE $\frac{L_u}{\hbar}$ SÃO INTEIROS $\Rightarrow e^{i \frac{2\pi}{\hbar} L_u} = 1$

$$\Rightarrow \psi'(\vec{n}, s) = - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \psi_+ \\ \psi_- \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\psi_+ \\ -\psi_- \end{pmatrix} = - \psi(\vec{n}, s)$$

⇒ GIRAR UMA PARTÍCULA DE SPIN $1/2$ EM TORNO DE UM EIXO ACARRETA EM UMA FASE (-1)

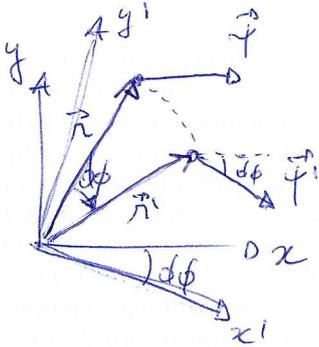
SPINS (RELOAD)

$$[\psi](\vec{n}_1, \dots, \vec{n}_N) \equiv \begin{pmatrix} \psi_+ (\vec{n}_1, \dots, \vec{n}_N) \\ \vdots \\ \psi_- (\vec{n}_1, \dots, \vec{n}_N) \end{pmatrix} \quad \text{SPINOR}$$

~~$$[\psi](\vec{n}_1, \dots, \vec{n}_N) = \begin{pmatrix} \psi_+ (R_{ij} \vec{n}_j) \\ \vdots \\ \psi_- (R_{ij} \vec{n}_j) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \psi_+ (n_1^x + \sum_{jk} \epsilon_{ijk} d\phi_j n_k^x) \\ \vdots \\ \psi_- (n_1^x + \sum_{jk} \epsilon_{ijk} d\phi_j n_k^x) \end{pmatrix}$$~~

QUAIS SÃO OS EFEITOS DE UMA ROTAÇÃO EM $\vec{\psi}$?

EX: CONSIDERE UM "CAMPO" $\vec{\psi}$ EM 2D

$$\begin{cases} \psi'_x(x', y') = \psi_x(x, y) \\ \psi'_y(x', y') = \psi_y(x, y) \end{cases}$$


$$\Rightarrow \begin{cases} \psi'_x(x, y) = \psi_x(x + d\phi y, y - d\phi x) \oplus \psi_y(x + d\phi y, y - d\phi x) d\phi \\ \psi'_y(x, y) = \psi_y(x + d\phi y, y - d\phi x) \ominus \psi_x(x + d\phi y, y - d\phi x) d\phi \end{cases}$$

- \Rightarrow A ROTAÇÃO
- (1) GIRA O VETOR \vec{r}
 - (2) MISTURA AS COMPONENTES DE $\vec{\psi}$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} \psi'_x \\ \psi'_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \psi_x(x, y) + d\phi y \frac{\partial \psi_x}{\partial x} - d\phi x \frac{\partial \psi_x}{\partial y} \oplus d\phi \psi_y(x, y) + \mathcal{O}(d\phi^2) \\ \psi_y(x, y) + d\phi y \frac{\partial \psi_y}{\partial x} - d\phi x \frac{\partial \psi_y}{\partial y} \ominus d\phi \psi_x(x, y) + \mathcal{O}(d\phi^2) \end{pmatrix}$$

$$= \left[\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \frac{d\phi i}{\hbar} \begin{pmatrix} y \left(-i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \right) - x \left(-i\hbar \frac{\partial}{\partial y} \right) & 0 \\ 0 & y \left(-i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \right) - x \left(-i\hbar \frac{\partial}{\partial y} \right) \end{pmatrix} + \frac{i}{\hbar} d\phi \begin{pmatrix} 0 & \oplus \\ \ominus & 0 \end{pmatrix} \right] \begin{pmatrix} \psi_x \\ \psi_y \end{pmatrix}$$

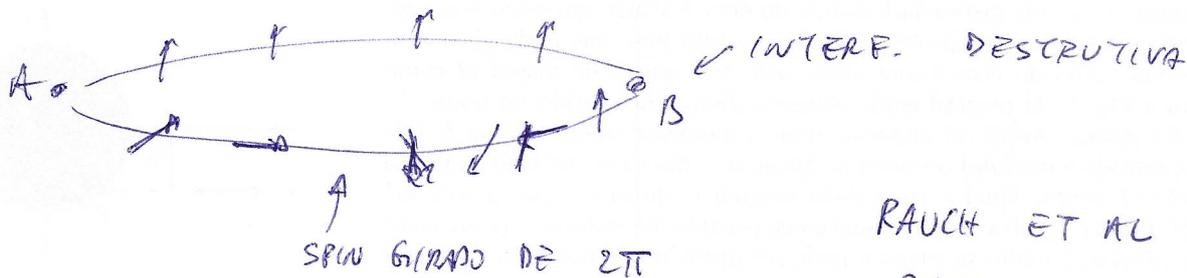
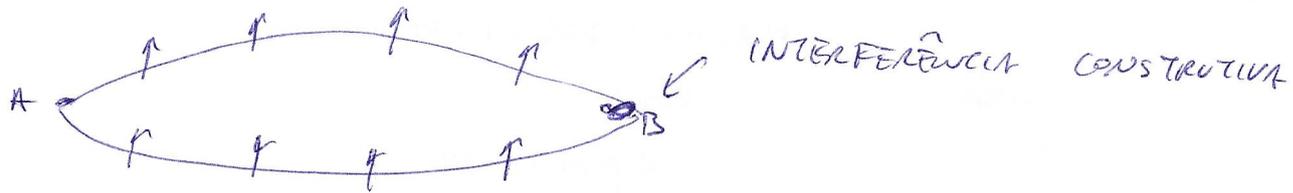
$$= \left[\mathbb{1} + d\phi \frac{i}{\hbar} (L_z + S_z) \right] \begin{pmatrix} \psi_x \\ \psi_y \end{pmatrix}$$

NESSE CASO $S_z = \pm \hbar$

(BDO CONSIDERMOS A EQ. DIRAC, O SPIN APARECE NATURALMENTE COM AUTOVALORES $\pm \frac{1}{2} \hbar$)

ESSA FASE PODE SER MEDIDA EXPERIMENTALMENTE

(11)



RAUCH ET AL

PHYS. LETT 41A, 425
(1975)

WERNER ET AL, PRL 35, 1053 (1975)

- DEGENERESCÊNCIAS ACIDENTAIS
(VER ~~SHANKAR~~ SHANKAR, CAP 15)

O ÁTOMO DE H TEM DEG. MAIOR QUE 2L+1
DE ONDE VEM ESSAS DEG. EXTRAS?
SÃO ACIDENTAIS?

VECTOR DE RUNGE-LENZ

$$\vec{N} = \frac{1}{2m} (\vec{p} \times \vec{L} - \vec{L} \times \vec{p}) - \frac{e^2 \vec{R}}{4\pi R}$$

EM MEC. CLÁSSICA, $\vec{N} = \frac{\vec{p} \times \vec{L}}{m} - \frac{e^2 \vec{R}}{4\pi R}$

QUE SIGNIFICA QUE $\vec{N} \perp \vec{L}$ SÓ A ÓRBITA
ESTÁ CONFINADA NO PLANO PERPENDICULAR A \vec{L}
MAS TAMBÉM É FECHADA

\vec{N} É CTE. DO MOVIMENTO P/ ~~POTENCIAIS~~ POTENCIAIS $\propto \frac{1}{r}$

$$[\vec{N}, H] = 0$$

$\Rightarrow \vec{N}$ É GERADOR DE UMA TRANSF. DE SIMETRIA ADICIONAL A SIMETRIA DE ROTATÓES

REGRA DE SIMETRIZAÇÃO $\rightarrow \vec{p} \times \vec{L} \rightarrow \frac{1}{2} [(\vec{p} \times \vec{L}) + (\vec{p} \times \vec{L})^\dagger] = \frac{1}{2} [\vec{p} \times \vec{L} - \vec{L} \times \vec{p}]$

SEUO $N_{\pm}^{\pm 1} = \mp \frac{N_x \pm i N_y}{\sqrt{2}}, N_z^0 = N_z$

TEMOS QUE $N_z^{\pm 1} |m, l, l\rangle = \text{const} |m, l \pm 1, l \pm 1\rangle$

USANDO QUE $[H, N_z^{\pm 1}] = 0 \Rightarrow H |m, l, l\rangle = E_m |m, l, l\rangle$
 COM E_m NÃO DEPENDENTE DE l
 \Rightarrow A DEGENERESCENCIA É MAIOR QUE $2l+1$

P/ O OSCILADOR HARMÔNICO

TENSOR Q_2 É CONSERVADO

$$Q_2^z = \frac{1}{2} [a_x^+ a_x - a_y^+ a_y + i (a_x^+ a_y + a_y^+ a_x)]$$

$$Q_2^z |m, l, l\rangle = \text{const} |m, l+2, l+2\rangle$$

TRANSLAÇÃO TEMPORAL

(13)

SE TEMOS O OPERADOR TRANSLAÇÃO TEMPORAL

$$i\hbar \frac{dU(t, t_0)}{dt} = H(t) U(t, t_0) \quad \text{ou} \quad U(t, t_0) = \mathbb{1} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t') U(t', t_0)$$

- EXISTE A IDENTIDADE $U(t_0, t_0) = \mathbb{1}$
" " INVERSA $U^{-1}(t_1, t_0) = U^\dagger(t_1, t_0)$
" O PRODUTO $U(t, t_0) = U(t, t_1) U(t_1, t_0)$

PROVA DO PRODUTO: $U(t, t_0) = \mathbb{1} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^t dt' H(t') U(t', t_0) + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^{t_1} dt' H(t') U(t', t_0) U(t_1, t_0)$

MAS $U(t_1, t_1) = \mathbb{1} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_1}^t dt' H(t') U(t', t_1)$

$$\Rightarrow U(t, t_1) U(t_1, t_0) = \left(\mathbb{1} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_1}^t dt' H(t') U(t', t_1) \right) U(t_1, t_0) = U(t_1, t_0) + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_1}^t dt' H(t') U(t', t_1) U(t_1, t_0)$$

$\Rightarrow U(t, t_1) U(t_1, t_0)$ E $U(t, t_0)$ OBEDECEM ÀS MESMAS ERS. COM MESMAS COND. INICIAIS

AS OUTRAS PROPRIEDADES SEGUEM DIRETAMENTE

LOGO, $|\psi(t)\rangle = |\psi'\rangle = U(t, t_0) |\psi_0\rangle$

O QUE QUER DIZER INVARIÂNCIA POR TRANSLAÇÃO TEMPORAL?

$$U(t, t_0) = U(t_0 + \Delta t, t_0) = U(\Delta t, 0) = U(\Delta t, t_0)$$

OU SEJA, $U(t, t_0)$ NÃO DEPENDE DE t_0 , SÓ DE $t - t_0$

TRANSLAÇÃO INFINITESIMAL: $U(t_0 + \delta t, t_0) = \mathbb{1} + \frac{1}{i\hbar} \delta t H(t_0) + O(\delta t)^2$

PL QUALQUER $t_0 \Rightarrow = \mathbb{1} + \frac{1}{i\hbar} \delta t H(0)$

OPERADOR TRANSLAÇÃO TEMPORAL

OU EVOLUÇÃO TEMPORAL

EX. SCHRÖDINGER: $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi\rangle = H|\psi\rangle$

$$\Rightarrow \frac{\psi(t+dt) - \psi(t)}{dt} = \frac{H}{i\hbar} \psi(t)$$

$$\Rightarrow \psi(t+dt) = \left(1 + \frac{H dt}{i\hbar} \right) \psi(t)$$

OPERADOR ESPACIAL $\hat{x} \Rightarrow \hat{x} - dt$ (ANÁLOGO A $\hat{p}' = \hat{p} - \hbar$)

OPERADOR EVOLUÇÃO TEMPORAL INFINITESIMAL

$$U(t+dt, t) \mapsto \psi'(t) = \psi(t)$$

$$\psi'(t) = \psi(t+dt) = U(t+dt, t)\psi(t)$$

$$\Rightarrow U(t+dt, t) = 1 + \frac{H dt}{i\hbar}$$

$$\Rightarrow U(t, t_0) = \lim_{N \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{H}{i\hbar} \left(\frac{t-t_0}{N} \right) \right)^N = e^{-i\frac{H}{\hbar}(t-t_0)}$$

OU SEJA, H NÃO DEPENDE EXPLICITAMENTE DO TEMPO \Rightarrow CONSTANTE DO MOVIMENTO (14)

NESSE CASO, $\frac{d}{dt} U(t, t_0) = \frac{1}{i\hbar} H U(t, t_0)$

$\Rightarrow \int \frac{dU}{U} = \frac{H}{i\hbar} \int dt \Rightarrow$

$U = e^{\frac{-i}{\hbar} H (t-t_0)}$

INVERSÃO TEMPORAL

EM MEC. CLÁSSICA ISSO QUER DIZER

$\vec{F} = m \frac{d^2 \vec{x}}{dt^2}$ ou

QUE $\begin{cases} t \rightarrow -t \\ \vec{v}_i \rightarrow -\vec{v}_i \end{cases}$

$\begin{cases} \vec{F}_i = m \frac{d\vec{v}_i}{dt} \\ \vec{v}_i = \frac{d\vec{x}_i}{dt} \end{cases}$

$\left(R(t_0) \rightarrow R(T) \xrightarrow[\substack{\text{TIME REVERSAL} \\ \vec{p} \rightarrow -\vec{p}}]{\substack{\vec{p} \rightarrow -\vec{p} \\ \vec{q} \rightarrow \vec{q}}} \vec{R}(2T) = \vec{R}(t_0) \quad \vec{P}(2T) = P(t_0) \right)$

QUÂNTICA?

$\dot{\rho}_k(t) = \text{Re} \left(\langle \varphi(t) | \dot{\varphi} \rangle \langle \varphi | \frac{P_k}{m\hbar} | \varphi(t) \rangle \right) \equiv$ CORRENTE DE PROBABILIDADE

$[\varphi_j | P_k] = i\hbar \delta_{j,k}$

$|\varphi(t)\rangle \xrightarrow[\text{TEMPORAL}]{\text{INVERSÃO}} |\varphi'(t)\rangle = K |\varphi(t_0-t)\rangle$

tempo de ref. p/ inversão

↳ INVERSÃO TEMPORAL

↓
FATOR QUE DEVE INVERTER AS CORRENTES DE PROBABILIDADE

como K DEVE PRESERVAR A NORMA

$|\langle \varphi | K | \varphi \rangle|^2 = |\langle \varphi | \varphi \rangle|^2 \Rightarrow K = e^{i\theta} \equiv$ FASE

$\langle \varphi | K | \varphi \rangle = e^{i\theta} \langle \varphi | \varphi \rangle$

OU SEJA $K | \varphi \rangle = e^{-i\theta} | \varphi \rangle$

QUEREMOS QUE

$\Rightarrow K^\dagger P_j K = P_j \quad \text{e} \quad K^\dagger P_k K = -P_k$

DEFINIÇÃO DE TEMPO INVERTIDO

- NO INSTANTE $t = T$

MANTÊM-SE AS COORDENADAS $\vec{r}_R(t) = \vec{r}(T)$

INVERTE-SE OS MOMENTOS $\vec{p}_R(t) = -\vec{p}(T)$

⇒ P/ UM SISTEMA INVARIANTE POR INVERSA TEMPORAL

TEMOS QUE

$$\begin{cases} \vec{r}(2T) = \vec{r}(0) \\ \vec{p}(2T) = -\vec{p}(0) \end{cases}$$

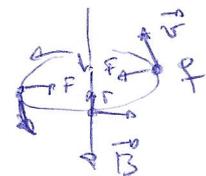
$$\vec{v}_R = \frac{d}{dt} \vec{r}(T-t) = - \frac{d \vec{r}(t)}{dt} = - \vec{v}(t)$$

2ª LEI DE NEWTON

$$m \frac{d^2 \vec{r}_R(t)}{dt^2} = \vec{F}(r_R) \quad \text{OK!}$$

$$= m \frac{d^2 \vec{r}(t)}{dt^2} = m \frac{d^2 \vec{r}(t)}{d(t)^2} = \vec{F}(r(t)) = \vec{F}(r_R)$$

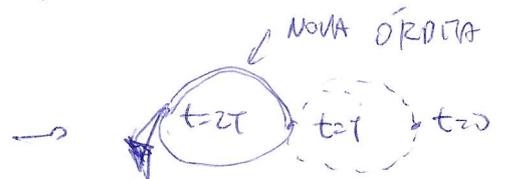
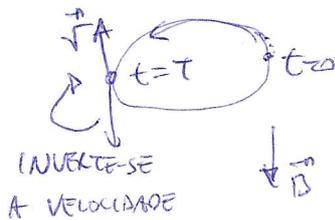
NEM TODOS OS PROBLEMAS SÂ INVARIÁVEIS POR REV. TEMPORAL



$\vec{F} \perp \vec{v} \perp \vec{B}$

SEMUNO ANTI-ÍMPARO

INVERSA TEMPORAL



NÃO VOLTA NA ÓRBITA

ESCOLHA MAIS SIMPLES

(15)

$K \equiv$ O OPERADOR DE CONJUGAÇÃO COMPLEXA $\& k = k^\dagger$

$$\Rightarrow K^\dagger \neq K = K \neq K \quad \text{E} \quad K \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{r}_k} K = -\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \mathbf{r}_k}$$

* OBS: NOTE QUE ESSA ESCOLHA DEPENDE DA REPRESENTAÇÃO ADOPTADA P/ OPERADORES E VETORES DE ESTADO

* MOMENTO ANGULAR E SPIN

$$\vec{L}' = K^\dagger \vec{L} K = K^\dagger \left(\sum_k \vec{r}_k \times \vec{p}_k \right) K = \sum_k \vec{r}_k \times (-\vec{p}_k) = -\vec{L}$$

ANALOGAMENTE $\vec{S}' = K \left(\sum_j \vec{S}_j \right) K = \sum_j -\vec{S}_j = -\vec{S}$

P/ QUE A TRANSF. DO MOMENTO ANGULAR TOTAL $\vec{J} = \vec{L}' + \vec{S}'$ SEJA IGUAL A DE \vec{J}

TECNICAMENTE, USA-SE $K = K_0 T$

$$\Rightarrow (K_0 T)^\dagger \left(\sum_j \vec{S}_j \right) K_0 T = K_0 T^\dagger \left(\sum_j \vec{S}_j \right) T K_0 = K_0 \left(\sum_j -\vec{S}_j \right) K_0$$

AS MATRIZES DE PAULI $\left\{ \begin{array}{l} \sigma_1 \text{ e } \sigma_3 \text{ S\~{O} REAIS} \\ \sigma_2 \text{ \text{E} IMAGIN\~{A}RIA PURA} \end{array} \right.$

$$\text{como } \left\{ \begin{array}{l} K_0 \sigma_{1,3} K_0 = \sigma_{1,3} \\ K_0 \sigma_2 K_0 = -\sigma_2 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} T^\dagger \sigma_{1,3} T = -\sigma_{1,3} \\ T^\dagger \sigma_2 T = \sigma_2 \end{array} \right. \rightarrow \text{ROTAÇÃO DE } \pi \text{ EM TORNO DE } \hat{y}$$

$$\Rightarrow T = e^{\frac{i}{\hbar} \pi S_y} = e^{\frac{i \pi \sigma_y}{2}} = \pi \sigma_y$$

$$T = \pi \sigma_y$$

INVARIÂNCIA POR REVERSÃO TEMPORAL

(6)

$$H |\psi(t)\rangle = i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle$$

$$\Rightarrow K H K^\dagger |\psi'(t)\rangle = i\hbar \frac{d}{dt} |\psi'(t)\rangle$$

* NOTE QUE $K (i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle) = -i\hbar \frac{d}{-dt} |\psi(t_0-t)\rangle = i\hbar \frac{d}{dt} |\psi'(t)\rangle$

\Rightarrow O SISTEMA É INVARIANTE QDO

PORQUE $|\psi\rangle$ e $|\psi'\rangle$ SÃO SOLUÇÕES DA MESMA EQUAÇÃO COM AS MESMAS COND. INICIAIS $|\psi'(t_0)\rangle = K |\psi(t_0)\rangle$

H É REAL !!!
 $K H K^\dagger = H \rightarrow [H, K] = 0$

EX: CONSIDERE $\frac{\partial H}{\partial t} = 0 \Rightarrow P_{a \rightarrow b}(t) = |\langle \psi_a | e^{-\frac{iHt}{\hbar}} | \psi_b \rangle|^2$

MAS $\langle \psi_a | e^{-\frac{iHt}{\hbar}} | \psi_b \rangle = \langle \psi_a | K^\dagger e^{\frac{iHt}{\hbar}} K | \psi_b \rangle = \langle \psi'_a | e^{\frac{iHt}{\hbar}} | \psi'_b \rangle$

Logo, $P_{a \rightarrow b}(t) = P_{b' \rightarrow a'}(t)$

PRINCÍPIO DA MICRO REVERSIBILIDADE

NOTE QUE O PAPEL DOS ESTADOS FINAL É INICIAL SE INVERTEM

QDD
 HA CAMPOS
 MAGNÉTICOS
 \vec{P} ENTRA
 LINEAR
 EM
 H

DEGENE RESCÊNCIAS

CONSIDERE UM SISTEMA DE $\frac{N}{2}$ SPINS- $\frac{1}{2}$

SE N É PAR $\Rightarrow S_{TOT}$ É INTEIRO $\Rightarrow T = \prod_{j=1}^N \sigma_j^y$

AUTOVALORES DE $\sigma^y = \pm 1 \Rightarrow T = \pm 1 \Rightarrow K = K T$

\Rightarrow AUTOVALORES DE $K = \pm 1$

\Rightarrow CASO HAJA SIMETRIA POR INVERSÃO TEMPORAL

$$H |\phi_{E,K}\rangle = E |\phi_{E,K}\rangle$$

$$K |\phi_{E,K}\rangle = K |\phi_{E,K}\rangle, \quad K = \pm 1$$

PARA $K = \pm 1 \rightarrow$ AUTOVECTORES TEMPORALMENTE PARES
ÍMPARES

(17)

OU REAIS (IMAGINÁRIOS)

COMO $|\phi_{E,-1}\rangle$ É ÍMPAR \Rightarrow $|\phi_{E,-1}\rangle$ É PAR

\Rightarrow TODOS AUTOVECTORES DE UM HAMILTONIANO INVARIANTE
SOB INVERSÃO TEMPORAL PODEM SER ESCOLHIDOS DE
FORMA A SEREM TEMPORALMENTE PARES (REAIS)

SE N É ÍMPAR $\Rightarrow T = \pm i \Rightarrow \boxed{K^2 = -1}$

$$\Rightarrow K^\dagger = (-K^2) K^\dagger = -K$$

$$\text{LOGO } \langle \psi | K | \psi \rangle = \langle \psi | K^\dagger | \psi \rangle = -\langle \psi | K | \psi \rangle$$

$$\Rightarrow \boxed{\langle \psi | K | \psi \rangle = 0}$$

$\Rightarrow K|\psi\rangle$ É ORTOGONAL A $|\psi\rangle$

\Rightarrow DADO $H|\phi_E\rangle = E|\phi_E\rangle$

TEMOS QUE $H K|\phi_E\rangle = K H|\phi_E\rangle = E K|\phi_E\rangle$

$\Rightarrow |\phi_E\rangle$ E $K|\phi_E\rangle$ SÃO ORTOGONAIS E ~~SEJA~~ MESMA
ENERGIA

\Rightarrow OS ESTADOS DO SISTEMA SÃO POUCO MENOS
DUPLAMENTE DEGENERADOS

(DEGENERESCÊNCIA DE KRAMERS)

PARIDADE

FUNÇÕES DE ONDA

(18)

$$\begin{cases} \vec{r} \rightarrow -\vec{r} \\ \vec{p} \rightarrow -\vec{p} \end{cases}$$

MEC
QUANTICA

$$\mathcal{P}|x\rangle = |-x\rangle$$

$$\mathcal{P}|\vec{p}\rangle = |-\vec{p}\rangle$$

$$\langle x|\psi\rangle = \psi(x)$$

$$\langle x|\mathcal{P}|\psi\rangle = \psi(-x)$$

$$\begin{cases} \mathcal{P}^2 = 1 \\ \mathcal{P}^\dagger = \mathcal{P} \\ \mathcal{P} = \mathcal{P}^\dagger \end{cases}$$

$\Rightarrow \mathcal{P}$ É HERMITIANO E UNITÁRIO

AUTO-VALORES

$$\pm 1$$

PARIDADE DAS
AUTO-FUNÇÕES

OPERADORES :

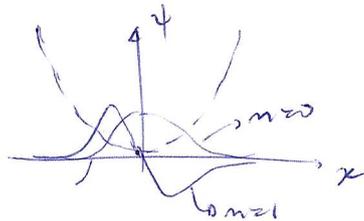
$$\begin{cases} \mathcal{P}^\dagger \vec{r} \mathcal{P} = -\vec{r} \\ \mathcal{P}^\dagger \vec{p} \mathcal{P} = -\vec{p} \end{cases}$$

INVARIÂNCIA POR PARIDADE

$$H(\vec{r}, \vec{p}) = \mathcal{P}^\dagger H(\vec{r}, \vec{p}) \mathcal{P} = H(-\vec{r}, -\vec{p}) \rightarrow [\mathcal{P}, H] = 0$$

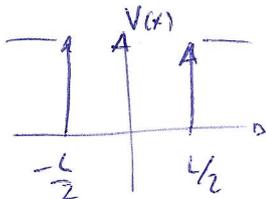
EX: OSCILADOR HARMÔNICO $H(\vec{r}, \vec{p}) = H(-\vec{r}, -\vec{p}) = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} m \omega^2 r^2$

FUNÇÕES DE ONDA



\rightarrow PARIDADE BEM DEFINIDA $(-1)^n$
 $n=0, 1, 2, \dots$

EX: CAIXA



\Rightarrow FUNÇÕES DE ONDA COM PARIDADE BEM DEFINIDA $(-1)^{n+1}$, $n=1, 2, \dots$

EX: CAIXA



$\Rightarrow \psi(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) \rightarrow$ SEM PARIDADE DEFINIDA

$\hookrightarrow V(x) \neq V(-x) \rightarrow [H, \mathcal{P}] \neq 0$

INVARIANCA POR PARIDADE $\rightarrow P U(t) = U(t) P$

(19)

A: $U(t) |\psi(0)\rangle \Rightarrow |\psi_A(t)\rangle$

B: $U(t) P |\psi(0)\rangle \Rightarrow |\psi_B(t)\rangle$

$\rightarrow |\psi_A(t)\rangle$ e $|\psi_B(t)\rangle$

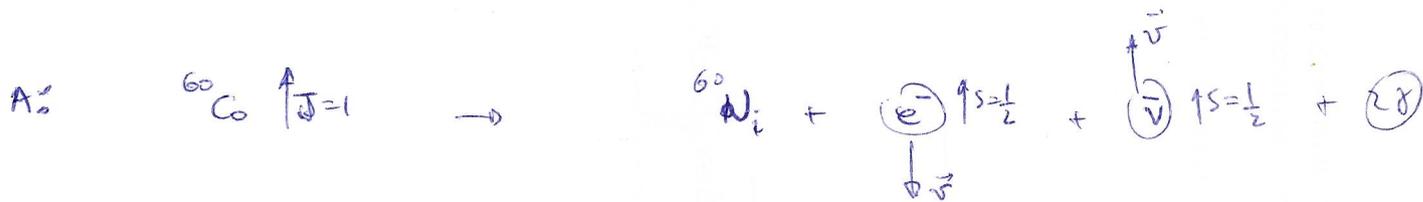
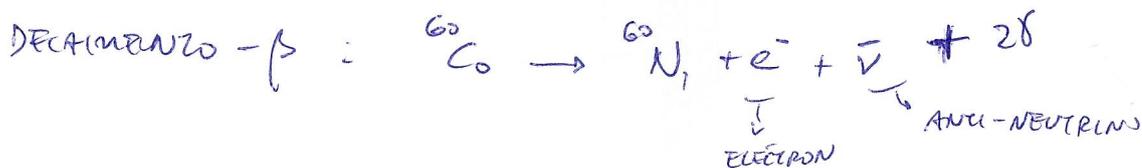
ESTÃO RELACIONADOS

ENTRE SI VIA UMA

TRANSF. DE PARIDADE

(UM É ESPELHO DO OUTRO)

VIOLAÇÃO DE PARIDADE (FORÇA FRACA)



PROCESSOS A e B sã IGUALMENTE PROVÁVEIS

ENTRETANTO, VERIFICA-SE QUE QUASE SEMPRE O

e^- É ESEJADO COM SPIN NA DIREÇÃO OPоста AO

MOMENTUM \Rightarrow PROCESSO B QUASE NUNCA

OCORRE

ISTO ~~ESTÁ~~ ^É RELACIONADO AO FATO DE QUE O NEUTRINO $\bar{\nu}$

LEFT-HANDED \Rightarrow ANTI-NEUTRINO $\bar{\nu}$ RIGHT-HANDED

HÁ UMA QUEBRA DE PARIDADE NAS INTERAÇÕES FRACAS

OBS: NEUTRINOS Sã MASSIVOS!